

ILP2R361MN1A

kompaktní pohon ILP 2-fázový krokový motor -
24..48 V DC - RS485 - 0.11 N.m



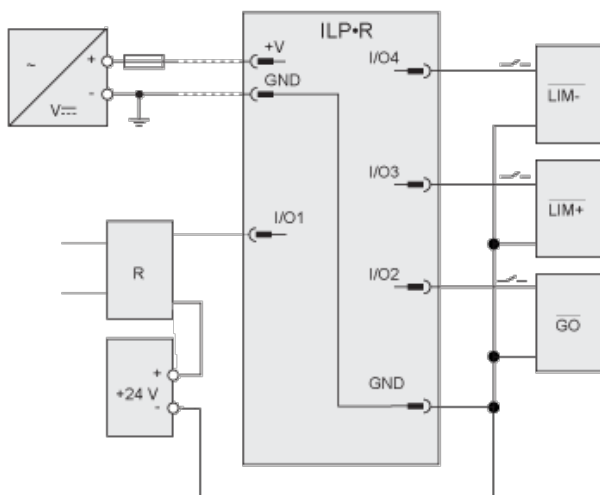
Hlavní parametry

Řada výrobků	Zabudovaný pohon Lexium
Typ produktu nebo součásti	Integrovaný pohon
Označení přístroje	ILP
Typ motoru	2fáz. krokový motor
Typ sítě	DC
Elektrické připojení	Krimpovací konektor
[Us] jmenovité napájecí napětí	24...48 V
Délka	48,51 mm
Typ vinutí	Střední rychlost otáčení a střední moment
Typ převodovky	Ne
Jmenovité otáčky	700 ot/min při 24 V 900 ot/min při 48 V
Přídružný moment	0,11 N.m

Doplňěk

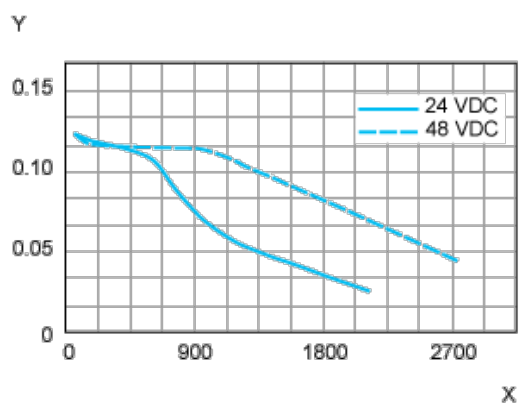
Komunikační rozhraní	RS485
Přenosová rychlost	4,8, 9,6, 19,2, 38,4, 115 kbaud
Montážní držák	Příruba
Osová výška motoru	36 mm
Typ enkodéru	Pulzní index
Parkovací brzda	Ne
Meze napájecího napětí	12...48 V
Proud I (A)	0,8 A (maximální nepřetržitý)
Typ vstupu/výstupu	4 sig. (každý může být použit jako vstup nebo výstup)
Garantovaná úroveň log 0	<= 0,8 V
Garantovaná úroveň log 1	>= 2,2 V
Diskrétní proudový vstup	1,75 mA při 24 V pro rozhraní signálu 24 V
Maximální spínací proud	275 mA čtyři kanály 600 mA jednobanální
Typ ochrany	Přetížení výstupního napětí Zkrat na výstupním napětí
Maximální klidový moment	0,11 N.m
Klidový krouticí moment	0,11 N.m
Rozlišení enkodéru	1000 kroků 10000 kroků 12800 kroků 1600 kroků 200 kroků 2000 kroků 20000 kroků 25000 kroků 25600 kroků 3200 kroků 400 kroky 40000 kroky 5000 kroků 50000 kroků 51200 kroků 6400 kroků 800 kroků
Chyba přesnosti	+/- 0,3 arc/min
Moment setrvačnosti motoru	0,017 kg.cm²
Životnost v hodinách	20000 H

Informace uvedené v této dokumentaci obsahují obecné popisy a technické parametry výrobků. Tato dokumentace nenahrazuje vyhodnocení vhodnosti nebo spolehlivosti výrobku v uživatelské aplikaci a nesmí tak být využívána. Uživatel nebo systémový integrátor nese odpovědnost za provedení odpovídajících a úplných analýz, hodnocení a testování produktů s ohledem na konkrétní aplikaci nebo použití. Schneider Electric Industries SAS ani její dceřiné firmy či pobočky nenesou odpovědnost za nesprávné použití zde obsažených informací.



R Relay

Torque Characteristics



X Speed of rotation in rpm

Y Torque in Nm